



GRUPOS SOLÚVEIS FINITOS

Marcela Pauka Santana (PIBIC/CNPq/Uem), Laerte Bemm (Orientador),
e-mail: mahpauka@gmail.com

Universidade Estadual de Maringá/Centro de Ciências Exatas e da Terra/
Maringá, PR.

Área: Matemática.

Subárea: Álgebra.

Palavras-chave: Grupos; séries de composição; grupos solúveis.

Resumo:

Queremos apresentar um resultado devido a P. Hall que dá condições para a existência de subgrupos em grupos solúveis. Tal resultado generaliza os Teoremas de Sylow para grupos solúveis e é uma recíproca fraca do Teorema de Lagrange para grupos finitos.

Introdução

Um antigo problema em Matemática consistia em determinar uma fórmula para as raízes de polinômios que envolvesse apenas as quatro operações básicas e a radiciação. Tais fórmulas eram conhecidas para polinômios de grau 2 desde os tempos dos babilônios e para polinômios de grau 3 e 4 tais fórmulas existem desde o século XV e são devidas a del Ferro, Tartaglia, Cardano e Ferrari. Por isso, diz-se que tais polinômios são *solúveis por radicais*. No primeiro terço do século XIX, Abel demonstrou que nem todo polinômio de grau 5 é solúvel por radicais. Por fim, Galois caracterizou os polinômios solúveis por radicais através da solubilidade do que hoje chamamos de *Grupo de Galois*, definido como o grupo de permutações das raízes do polinômio. Galois provou que um polinômio é solúvel por radicais se e somente se o grupo de Galois a ele associado é solúvel. A teoria desenvolvida por Galois não serviu apenas para enriquecer o estudo de polinômios, mas também contribuiu com uma nova ideia: os grupos solúveis.

Apresentaremos a seguir as principais definições e resultados que são necessários para a compreensão do Teorema de Hall.



Materiais e métodos

Foram realizadas pesquisas bibliográficas, estudo e discussão teórica do tema abordado.

Resultados e Discussão

Apresentamos abaixo os principais resultados estudados sobre os quais falaremos na apresentação. Maiores detalhes podem ser encontrados em (ROTMAN, 1994) e (BHATTACHARYA; JAIN; NAGPAUL, 1994).

Definição 01: Um conjunto não vazio G munido com uma operação binária interna \cdot é dito ser um *grupo* se tal operação for associativa, admite elemento neutro e todo elemento de G admite um inverso. Quando tal operação for também comutativa, diremos que o grupo é *abeliano*.

A cardinalidade de G é denotada por $|G|$ e chamada *ordem de G* .

Definição 02: Um subconjunto não vazio H de um grupo G é dito ser um *subgrupo* de G , se H com a operação do grupo for um grupo. Equivalentemente, H será um subgrupo se e somente se H for fechado para a operação do grupo e todo elemento de H admitir um inverso. Neste caso escrevemos $H \leq G$.

Todo grupo possui pelo menos dois subgrupos: o grupo todo e o conjunto formado pelo elemento neutro. Tais subgrupos são chamados *triviais*.

Dado um subgrupo H de um grupo G e g um elemento de G , definimos a *classe lateral a esquerda* de H determinada por g como sendo o conjunto $gH := \{g \cdot h; h \in H\}$. Analogamente, definimos a *classe lateral a direita* de H determinada por g .

O conjunto de todas as classes laterais a esquerda de H em G é denotado por G/H . Sua cardinalidade é chamada *índice de H em G* e denotado por $[G:H]$.



Teorema 03 (Teorema de Lagrange). Se G é um grupo finito e H é um subgrupo de G , então a ordem de H divide a ordem de G . Mais precisamente, $|G| = [G:H]|H|$.

A recíproca de Teorema de Lagrange não é verdadeira. Porém, alguns resultados nos fornecem recíprocas “fracas”. Os Teoremas de Sylow (que não apresentamos aqui) são um exemplo disso. O Teorema de Hall, apresentado adiante é outro exemplo.

Seja N um subgrupo de um grupo G e g um elemento de G . Note que não há motivo para termos $gN = Ng$. Porém, quando isso vale para todo elemento g do grupo G , diremos que N é um *subgrupo normal* de G e escrevemos $N \triangleleft G$. Neste caso, o conjunto G/N é um grupo com a operação dada por: $aN \cdot bN := (a \cdot b)N$, para quaisquer $a, b \in G$. Tal grupo é chamado grupo quociente de G por N .

Definição 04: Uma *série normal* de um grupo G é uma sequência de subgrupos $\{e\} = G_0 \leq G_1 \leq G_2 \leq \dots \leq G_n = G$ tal que cada G_i é normal em G_{i+1} . Os grupos quocientes G_i/G_{i-1} são chamados *fatores*, $1 \leq i \leq n$.

Definição 05: Uma *série de composição* de um grupo G é uma série normal sem repetições, $\{e\} = G_0 \leq G_1 \leq G_2 \leq \dots \leq G_n = G$ cujos fatores G_i/G_{i-1} , chamados *fatores de composição*, são grupos simples, $1 \leq i \leq n$.

Proposição 06: Todo grupo finito possui uma série de composição.

Definição 07: Um grupo G é dito ser *solúvel* se G tem uma série de composição cujos fatores são grupos abelianos.

Proposição 08: Todo grupo finito e todo grupo abeliano é solúvel.

Teorema 08 (Teorema de Hall): Seja G um grupo solúvel finito de ordem nm , tais que n e m são primos entre si. Então G tem um subgrupo de ordem n . Mais ainda, se H e K são dois subgrupos de ordem n , então existe um elemento g em G tal que $H = g^{-1}Kg$.

Conclusões

No projeto de iniciação científica estudamos toda a Teoria de Grupos necessária para entendermos o Teorema de Hall.



Agradecimentos

Agradeço a Fundação Araucária pelo apoio financeiro.

Referências

ROTMAN, J. J.: **An Introduction to the Theory of Groups**, 4ª Ed., New York: Springer – Verlag, 1994.

BHATTACHARYA, P. B., JAIN, S. K., NAGPAUL, S. R.: **Basic Abstract Algebra**, 2ª Ed., Cambridge: Cambridge University Press, 1994.